

Dijkstra Typisierung

Typisierung
von
Suchverfahren

Dijkstra Typisierung

- Der Algorithmus von Dijkstra ist
kein blindes *)
Suchverfahren.
- Die Reihenfolge, in der Nachfolgeknoten ausgewählt werden, ist eindeutig.
Sie ergibt sich aus der Position in der
Prioritätswarteschlange.

*) auch: "ein informiertes Suchverfahren"

Dijkstra Typisierung

- Zum Vergleich:
Tiefensuche ist ein
blindes *)
Suchverfahren.
- Die Reihenfolge, in der die Nachfolger bearbeitet werden, wird zwar systematisch, aber willkürlich gewählt. Sie ist prinzipiell beliebig.

*) auch: "uninformiertes Suchverfahren"

Dijkstra Typisierung

- Ebenso:
Breitensuche ist ein
blindes *)
Suchverfahren.
- Die Reihenfolge, in der die Nachfolger bearbeitet werden, wird zwar systematisch, aber willkürlich gewählt. Sie ist prinzipiell beliebig.
- Unterschied zur TS: Breite zuerst

*) auch: "uninformiertes Suchverfahren"

Dijkstra Typisierung

- Der Algorithmus von Dijkstra arbeitet auf einem Graphen mit
bewerteten Kanten
- Anderenfalls wäre eine gezielte Auswahl nicht möglich und das Verfahren ginge in die Breitensuche über.

Dijkstra Typisierung

- Zum Vergleich:
Tiefensuche und **Breitensuche** arbeiten (in der Regel) auf einem realen Graphen oder Suchgraphen mit
unbewerteten Kanten *)
- Sind die Kanten des Graphen dennoch bewertet, wird diese Bewertung nicht für die Reihenfolge der Bearbeitung herangezogen.

*) auch: "uniforme Kantenbewertung"

Dijkstra Typisierung

- Tiefensuche, Breitensuche und der Algorithmus von Dijkstra arbeiten

systematisch *)

- Alle drei arbeiten allein

mit lokalen Informationen

Es gibt also keine globale Sicht, "wohin man muss".

*) also keine rein zufällige Auswahl

Dijkstra Typisierung

- Der am Beginn betrachtete Greedy Algorithmus zum Füllen eines Containers arbeitet auf einem Suchgraphen mit *bewerteten Kanten* *)
- Anderenfalls wäre eine gezielte Auswahl nicht möglich.
- Das Suchverfahren ist *nicht vollständig*

*) das "größte", "schwerste",... zuerst

Dijkstra Typisierung

- Tiefensuche, Breitensuche und der Algorithmus von Dijkstra arbeiten (zumindest prinzipiell)

vollständig *)

*) *jeder Knoten kann erreicht werden*